

ロボット支援手術 (da Vinci Si) チェックリスト

日付 _____ 診療科 _____ 疾患名 _____
 患者ID _____ 患者氏名 _____ 年齢 _____

SC : サージョンコンソール PC : ペイシェントカート VC : ビジョンカート

進捗状況	No.	チェック項目	チェック内容	✓
術前	①	SC、PC、VC、3Dモニターの配置	術式に対応した各コンソールの配置になっているか？	
	②	PCのスタンドアロンモードでのアームの位置	システムコードを差し込みます、PCを立ち上げ、フォーミング時にアームが干渉しないように配置できているか？	
	③	SC、PC、VCのシステムケーブルの接続	保護キャップを外して各コンソールにシステムケーブルが接続されているか？	
	④	SC、PC、VCのAC電源コードの接続	各コンソールのAC電源コードが医用コンセント（茶色）に接続されているか？	
	⑤	SC、PC、VCのセルフテスト	電源を立ち上げた後、フォーミングされ、適切に可動されたか？	
	⑥	手術部画像システム、モニター、レコーダーへの配線	各色に合わせてBNCコードを接続し、画像が映し出されているか？	
ドレーピング	⑦	インストゥルメントディスクノッチの位置	ディスク前面の穴の位置がタイヤの形状をなし、背面のピンに突出がないか？	
	⑧	ドレーピング後の可動域、アームの位置	アームを動かして、ドレープが引っ張られていないか？	
カメラセットアップ	⑨	カメラスコープの明るさの確認とホワイトバランスの実施	スコープの明るさを確認し、ホワイトバランスを実施したか？	
	⑩	カメラスコープの3Dキャリブレーションの実施	0°、30° 上下のキャリブレーションを実施したか？	
	⑪	3Dモニターの設定	3Dモニターがサイドバイサイド方式に設定されているか？	
術中	⑫	SC、PC、VCのブレーキロック	各コンソールのブレーキロックがされているか？	
	⑬	カメラケーブルのストレインリリーフポイントの取り付け	カメラケーブルがカメラアームの黄色のストレインリリーフサポートに取り付けられているか？	
	⑭	システムの配線整理	システムケーブルやAC電源コードなど、配線が踏まれないように適切に整理されているか？	
	⑮	ESU専用ケーブルのESUとVCの接続と設定	ビジョンカートから電気メスへ専用ケーブルで接続されているか？	
	⑯	録画装置の録画開始	画像システムおよび3Dレコーダーの録画が開始されているか？	
	⑰	気腹装置、CO ₂ ポンプの確認	気腹装置のAC電源コードと残存CO ₂ を確認したか？	
術後	⑱	インストゥルメントのLot番号、使用回数のNSへの伝達	使用したインストゥルメントのLot番号、使用回数をNSに伝達したか？	
	⑲	ランプ稼働時間の確認	ランプ稼働時間を確認し記載したか？	h
	⑳	インストゥルメントの終業点検の実施	インストゥルメントの終業点検が下記の点検表に基づき実施したか？	
	㉑	システムケーブルの収納	システムケーブルを抜き、保護キャップを確実に取り付けて収納されているか？	
	㉒	SC、PC、VC、3Dモニターの収納とブレーキロック	各コンソールが適切に保管され、ブレーキロックがされているか？	
	㉓	PCのAC電源コードの接続	PCを充電するためにAC電源コードが接続されているか？	

インストゥルメント終業点検

インストゥルメント名称	Lot番号	使用回数		外観点検						動作点検	備考欄	
		残/可能	記載	ハウジング	シャフト	リスト	チップ	ESU接続部	認識チップ	ディスク		
Prograsp Forceps		/										
Maryland Bipolar Forceps		/										
Monopolar Cued Scissors		/										
Large Needle Driver		/										
Large Needle Driver		/										
		/										

LED (色/状態)	エラー番号	エラー内容	エラー対応	復旧	担当者
/					
/					
/					

担当技士 _____